

grøntider	
min	max
33	33
22	22
17	17
17	17
37	37
35	35
33	33
18	18
20	20
20	20
17	17
17	17
31	31
9	9

P2\_Dyn\_At  
6  
0-20

P2\_Dyn\_Av  
5  
0-20

P2\_Dyn\_B  
9  
0-20

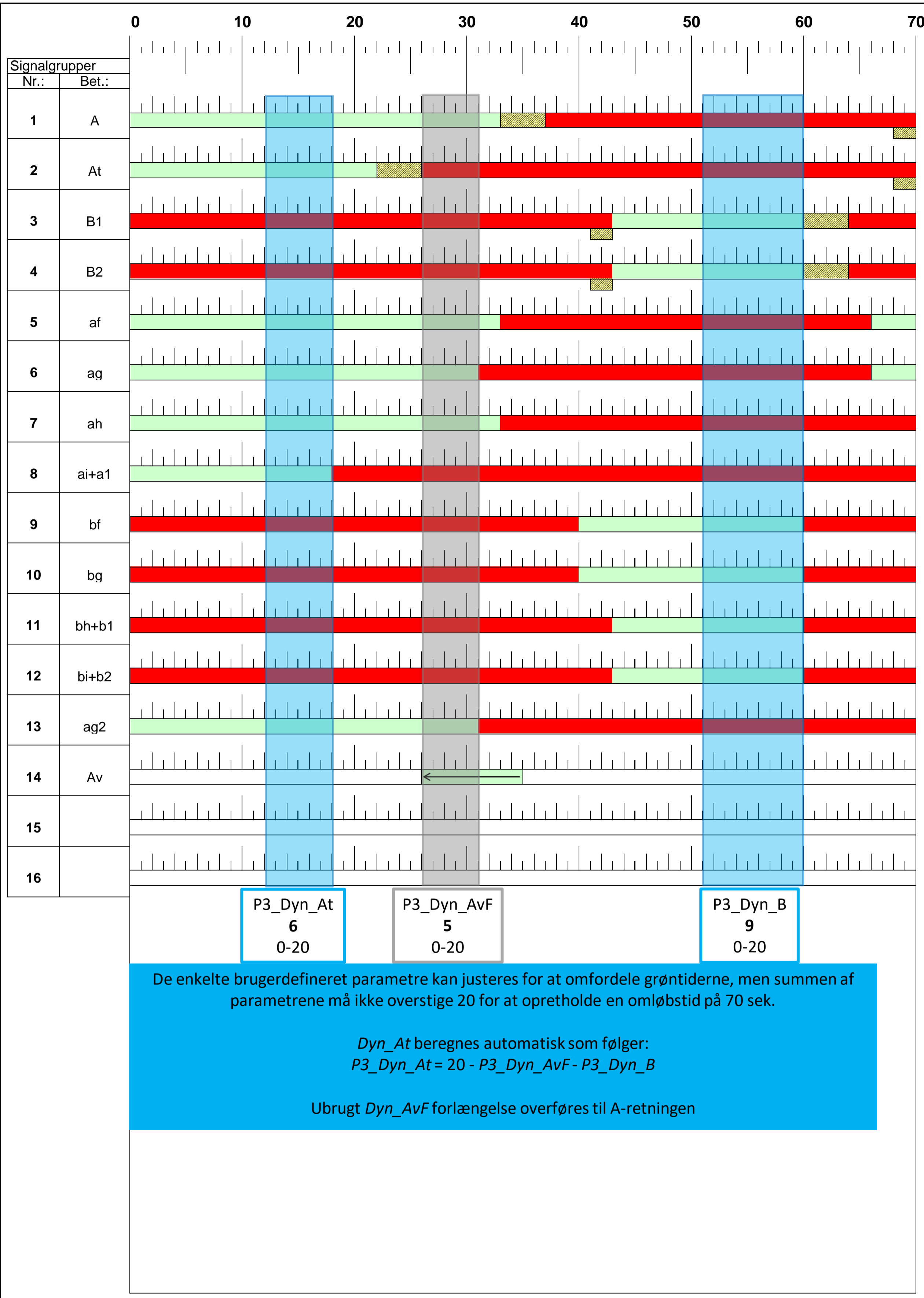
De enkelte brugerdefineret parametre kan justeres for at omfordele grøntiderne, men summen af parametrene må ikke overstige 20 for at opretholde en omløbstid på 70 sek.

Dyn\_At beregnes automatisk som følger:  
 $P2\_Dyn\_At = 20 - P2\_Dyn\_Av - P2\_Dyn\_B$



**Københavns Kommune**  
 Teknik og Miljøforvaltningen - Område for Mobilitet og Byfornyelse

<b>Rettet</b>	<b>...gade/...vej</b> Brugerdefineret dynamiske bånd Eksempel med faste grøntider	<b>Program 4</b>		
<b>Dato/sign.</b>		<b>Mellemtrafik</b>		
<b>a</b>		<b>Omløbstid: 70 sek.</b>		
<b>b</b>				
<b>c</b>				
<b>Signaturer</b>	<b>Signalgruppeplan</b> Styreapparat XXXXXX Anlæg nr. XX.XX	Dato:	Udført af:	Kontrol:
Rød		19/08/2022	SS	
Gul		<b>Tegning nr.:</b>		<b>Blad:</b>
Grøn			Side 1 af 4	



grøntider	
min	max
33	33
22	27
17	17
17	17
37	37
35	35
33	33
18	23
20	20
20	20
17	17
17	17
31	31
4	9

P3\_Dyn\_At  
6  
0-20

P3\_Dyn\_AvF  
5  
0-20

P3\_Dyn\_B  
9  
0-20

De enkelte brugerdefineret parametre kan justeres for at omfordele grøntiderne, men summen af parametrene må ikke overstige 20 for at opretholde en omløbstid på 70 sek.

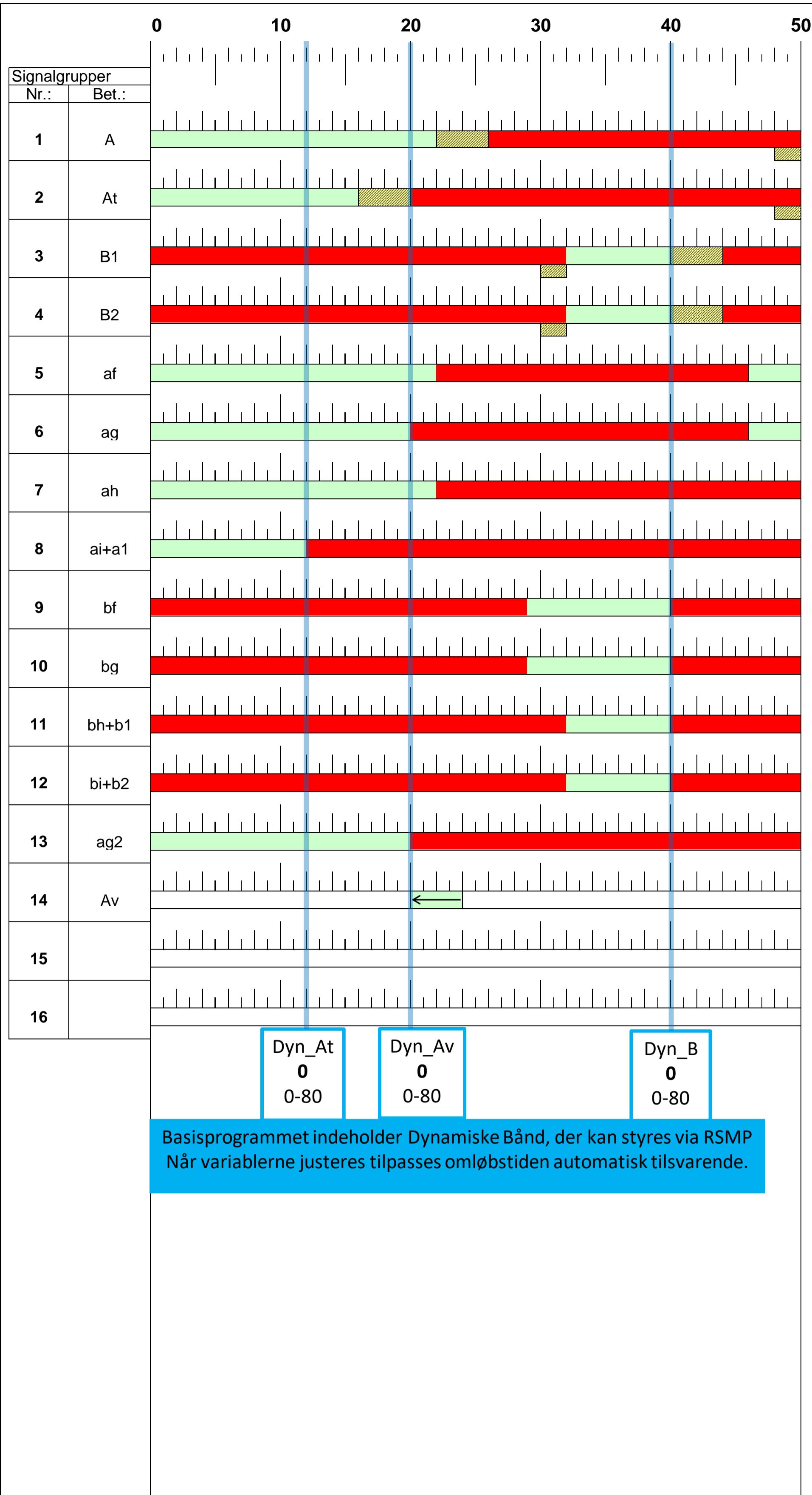
*Dyn\_At* beregnes automatisk som følger:  
 $P3\_Dyn\_At = 20 - P3\_Dyn\_AvF - P3\_Dyn\_B$

Ubrugt *Dyn\_AvF* forlængelse overføres til A-retningen



**Københavns Kommune**  
 Teknik og Miljøforvaltningen - Område for Mobilitet og Byfornyelse

<b>Rettet</b>	<b>...gade/...vej</b> Brugerdefineret dynamiske bånd Eksempel med forlængelsesmulighed	<b>Program 5</b>		
<b>Dato/sign.</b>		<b>Mellemtrafik</b>		
<b>a</b>		<b>Omløbstid: 70 sek.</b>		
<b>b</b>				
<b>c</b>				
<b>Signaturer</b>	<b>Signalgruppeplan</b> Styreapparat XXXXXX Anlæg nr. XX.XX	<b>Dato:</b> 19/08/2022	<b>Udført af:</b> SS	<b>Kontrol:</b>
Rød		<b>Tegning nr.:</b>		<b>Blad:</b>
Gul				Side 2 af 4
Grøn				



grøntider	
min	max
22	22
16	16
8	8
8	8
26	26
24	24
22	22
12	12
11	11
11	11
8	8
8	8
20	20
4	4

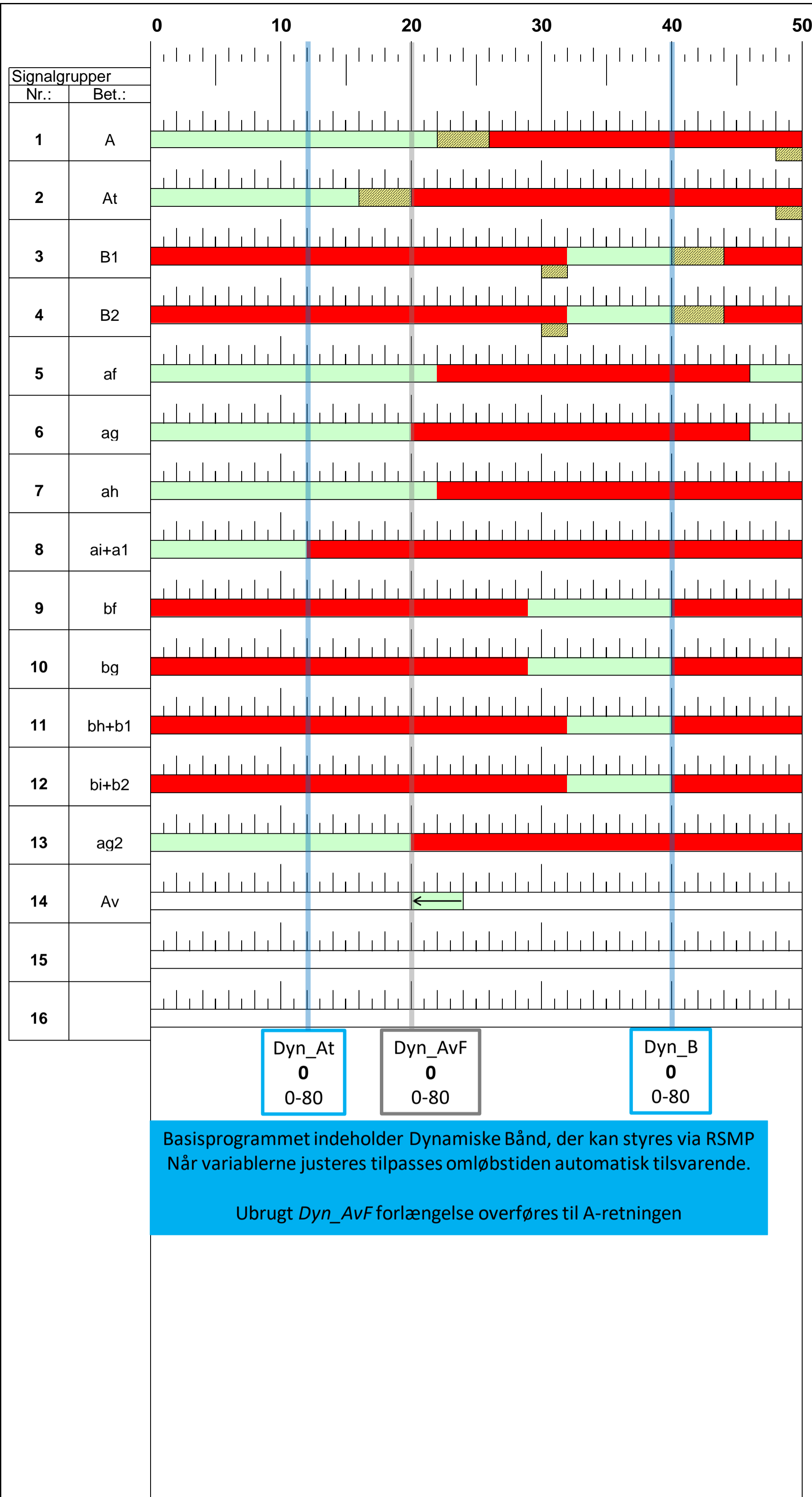
Basisprogrammet indeholder Dynamiske Bånd, der kan styres via RSMP  
 Når variablerne justeres tilpasses omløbstiden automatisk tilsvarende.



## Københavns Kommune

Teknik og Miljøforvaltningen - Område for Mobilitet og Byfornyelse

<b>Rettet</b>	<b>...gade/...vej</b> <b>Basisprogram for Dynamiske Bånd</b> <b>Eksempel med faste grøntider</b>	<b>Program 8</b>		
<b>Dato/sign.</b>		<b>Basisprogram</b>		
<b>a</b>		<b>Omløbstid: 50+ sek.</b>		
<b>b</b>				
<b>c</b>				
<b>Signaturer</b>	<b>Signalgruppeplan</b> <b>Styreapparat XXXXXX</b> <b>Anlæg nr. XX.XX</b>	<b>Dato:</b>	<b>Udført af:</b>	<b>Kontrol:</b>
Rød		19/08/2022	SS	
Gul		<b>Tegning nr.:</b>	<b>Blad:</b>	
Grøn			Side 3 af 4	



grøntider	
min	max
22	22
16	16
8	8
8	8
26	26
24	24
22	22
12	12
11	11
11	11
8	8
8	8
20	20
4	4

Dyn\_At  
0  
0-80

Dyn\_AvF  
0  
0-80

Dyn\_B  
0  
0-80

Basisprogrammet indeholder Dynamiske Bånd, der kan styres via RSMP  
 Når variablerne justeres tilpasses omløbstiden automatisk tilsvarende.

Ubrugt Dyn\_AvF forlængelse overføres til A-retningen



**Københavns Kommune**  
 Teknik og Miljøforvaltningen - Område for Mobilitet og Byfornyelse

<b>Rettet</b>	<b>...gade/...vej</b> <b>Basisprogram for Dynamiske Bånd</b> <b>Eksempel med forlængelsesmulighed</b>	<b>Program 9</b>		
<b>Dato/sign.</b>		<b>Basisprogram</b>		
<b>a</b>		<b>Omløbstid: 50+ sek.</b>		
<b>b</b>				
<b>c</b>				
<b>Signaturer</b>	<b>Signalgruppeplan</b> <b>Styreapparat XXXXXX</b> <b>Anlæg nr. XX.XX</b>	<b>Dato:</b>	<b>Udført af:</b>	<b>Kontrol:</b>
Rød		19/08/2022	SS	
Gul		<b>Tegning nr.:</b>	<b>Blad:</b>	
Grøn	<b>Anlæg nr. XX.XX</b>		Side 4 af 4	

Nedenstående variabelskema indsættes og udfyldes i funktionsbeskrivelsens afsnit 5, *Trafikstyring*. De grå felter indikerer værdier, der udregnes automatisk, både i signalprogrammet og i dokumentet. Markere tallene og tryk **F9** for at opdatere felterne og **ALT+F9** for at redigere formlerne.

Program	Dynamiske tillægstider			Sum
	Dyn_At	Dyn_Av	Dyn_B	
P1	30	0	0	30
P2	30	0	0	30
P3	30	0	0	30
P4	6	5	9	20
P5	6	5	9	20
P6	10	0	0	10
P8	0	0	0	0
P9	0	0	0	0